



Ilustração semelhante

Artigo n.º : **1FK7101-2AF71-1RH1-Z**
J25

N.º pedido do cliente :
N.º encomenda :
N.º oferta :
Nota :

N.º item :
N.º com. :
Projeto :

Dados de configuração

| | |
|----------------------------------|---------------------------|
| Velocidade nominal (100 K) | 3.000 rpm |
| Número de pólos | 8 |
| Binário nominal (100 K) | 15,5 Nm |
| Corrente nominal | 11,6 A |
| Binário estático (60 K) | 22,50 Nm |
| Binário estático (100 K) | 27,00 Nm |
| Corrente de imobilização (60 K) | 15,20 A |
| Corrente de imobilização (100 K) | 18,80 A |
| Binário de inércia | 109,200 kgcm ² |

Constantes físicas

| | |
|-------------------------------------|-------------------------------|
| Constante de binário | 1,44 Nm/A |
| Constante de tensão em 20 °C | 92,5 V/1000*min ⁻¹ |
| Resistência do enrolamento em 20 °C | 0,14 Ω |
| Indutância da sequência de fase | 3,5 mH |
| Constante elétrica de tempo | 25,00 ms |
| Constante mecânica de tempo | 1,62 ms |
| Constante térmica de tempo | 60 mín. |
| Rigidez torcional do eixo | 116.000 Nm/rad |
| Peso líquido do motor | 61,5 kg |

Módulo sugerido do motor

| | |
|-------------------------------|----------|
| Conversor de corrente nominal | 18 A |
| Conversor de corrente máxima | 54 A |
| Binário máx. | 72,00 Nm |

Dados mecânicos

| | |
|------------------------------------|---|
| Tipo de motor | motor síncrono excitado por ímãs permanentes |
| Tipo de motor | Compact |
| Altura axial | 100 |
| Refrigeração | auto-ventilação |
| Tolerância de concentricidade | 0,050 mm |
| Tolerância de coaxialidade | 0,10 mm |
| Tolerância de planeamento | 0,10 mm |
| Nível da quantidade de vibração | nível A |
| Tamanho do conector | 1,5 |
| Grau de protecção | IP65 |
| Forma construtiva segundo Código I | IM B5 (IM V1,IM V3) |
| Monitorização da temperatura | Sensor de temperatura Pt1000 |
| Disposição de ligação eléctrica | conector de encaixe para sinais e desempenho, rotativo |
| Cor especial da carcaça | Padrão (Antracito RAL 7016) |
| Travão de paragem | com freio de retenção |
| Extremidade do eixo | eixo plano |
| Sistema do encoder | encoder AM20DQI: indicador do valor absoluto 20 bits (resolução 1048576, internamente no encoder 512 S/R) + 12 bits multivolta (faixa de movimento 4096 rotações) |

Dados de engrenagem

| | |
|-------------------------------------|---------------------------|
| Tipo da engrenagem | Engrenagem planetária SP+ |
| Designação | SP 180S-MF1 |
| Terminal do eixo de engrenagem | sem chaveta |
| Tradução + etapas | 7 (1 etapa) |
| Velocidade do motor S3-60 % | 4.500 rpm |
| Velocidade do motor S1 | 2.300 rpm |
| Torque de saída S1 | 825 Nm |
| Torque da saída S3-60 % | 1.452 Nm |
| Momento de inércia da engrenagem | 22,200 kgcm ² |
| Carga de eixo de saída radial, máx. | 15.400 N |
| Carga de eixo de saída axial, máx. | 15.570 N |
| Grau de eficiência da engrenagem | 0,97 |
| Folga de torção | 3´ |
| Peso da engrenagem | 34,00 kg |

Dados de limite

| | |
|---|-----------|
| Velocidade máxima permitida (mecânica) | 5.000 rpm |
| Velocidade máxima permitida (conversor) | 5.000 rpm |
| Binário máx. | 80,0 Nm |
| Corrente máxima | 63,0 A |

Ficha técnica para servomotor redutor SIMOTICS S-1FK7

Artigo n.º : **1FK7101-2AF71-1RH1-Z**
J25



Ilustração semelhante

Travão de paragem

Versão do travão de paragem freio de ímã permanente

Binário de retenção 43,0 Nm

Tensão de alimentação CC 24 V \pm 10 %

Corrente da bobina 1,0 A

Tempo de abertura 300 ms

Tempo de fecho 70 ms

Trabalho de comutação máximo 3.380 J

Versão especial

J25 Montagem da engrenagem planetária SP+